

注 : 20090717 時点においては、未だ個人見解レベルの検討書です。

Particle Accelerator Development Note

物理数学基礎

~ No.11: 円筒座標系 ~

報告者： 中村英滋 (KEK 加速器研究施設)

要約

円筒座標系の座標変換に関する公式の確認。

3次元空間 $R(x, y, z)$ を $R(r, \theta, z)$ に変換する。自明の事だが、下記のように記述。

Cylindrical Coordinates

$$\mathbf{r} = (x, y, z) = (r \cos \theta, r \sin \theta, z)$$

$$x = x(r, \theta, z), y = y(r, \theta, z), z = z(r, \theta, z).$$

$$r = r(x, y, z), \theta = \theta(x, y, z), z = z(x, y, z).$$

$$x = x(r, \theta), y = y(r, \theta), z = z(z).$$

$$r = r(x, y), \theta = \theta(x, y), z = z(z).$$

ここでそれぞれの基準となる基礎物理量は、下記のように変換される。

$$\mathbf{e}_x = (1, 0, 0)$$

$$\mathbf{e}_y = (0, 1, 0)$$

$$\mathbf{e}_z = (0, 0, 1)$$

$$\mathbf{e}_r = (\cos \theta, \sin \theta, 0) = \cos \theta \mathbf{e}_x + \sin \theta \mathbf{e}_y$$

$$\mathbf{e}_\theta = (-\sin \theta, \cos \theta, 0) = -\sin \theta \mathbf{e}_x + \cos \theta \mathbf{e}_y$$

$$\mathbf{A} = (A_x, A_y, A_z) = A_x \mathbf{e}_x + A_y \mathbf{e}_y + A_z \mathbf{e}_z$$

$$= (A_r, A_\theta, A_z) = A_r \mathbf{e}_r + A_\theta \mathbf{e}_\theta + A_z \mathbf{e}_z$$

$$= A_r (\cos \theta \mathbf{e}_x + \sin \theta \mathbf{e}_y) + A_\theta (-\sin \theta \mathbf{e}_x + \cos \theta \mathbf{e}_y) + A_z \mathbf{e}_z$$

$$= (A_r \cos \theta - A_\theta \sin \theta) \mathbf{e}_x + (A_r \sin \theta + A_\theta \cos \theta) \mathbf{e}_y + A_z \mathbf{e}_z$$

$$\begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -\sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A_r \\ A_\theta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A_x \\ A_y \end{pmatrix}; \quad \begin{pmatrix} A_r \\ A_\theta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A_x \\ A_y \end{pmatrix}$$

次に、微分量に関しては、座標変換の係数として関数 θ が入っているため下記のようになる。

$$\begin{aligned}\mathbf{e}_r &= -\sin\theta \ \theta \ \mathbf{e}_x + \cos\theta \ \theta \ \mathbf{e}_y = \theta \ \mathbf{e}_\theta \\ \mathbf{e}_\theta &= -\cos\theta \ \theta \ \mathbf{e}_x - \sin\theta \ \theta \ \mathbf{e}_y = -\theta \ \mathbf{e}_r\end{aligned}$$

これを用いて、空間微分は下記のようになる。

$$\begin{aligned}&= r \frac{\partial}{r} + \theta \frac{\partial}{\theta} + z \frac{\partial}{z} \\ &= (\cos\theta, \sin\theta, 0) \frac{\partial}{r} + \frac{1}{r} (-\sin\theta, \cos\theta, 0) \frac{\partial}{\theta} + (0, 0, 1) \frac{\partial}{z} \\ &= \mathbf{e}_r \frac{\partial}{r} + \mathbf{e}_\theta \frac{1}{r} \frac{\partial}{\theta} + \mathbf{e}_z \frac{\partial}{z}\end{aligned}$$

ラプラスは、上記の内積をとることで得られる。

$$\begin{aligned}&= (\mathbf{e}_r \frac{\partial}{r} + \mathbf{e}_\theta \frac{1}{r} \frac{\partial}{\theta} + \mathbf{e}_z \frac{\partial}{z}) \cdot (\mathbf{e}_r \frac{\partial}{r} + \mathbf{e}_\theta \frac{1}{r} \frac{\partial}{\theta} + \mathbf{e}_z \frac{\partial}{z}) \\ &= \frac{2}{r^2} + \frac{2}{z^2} + (\mathbf{e}_\theta \frac{1}{r} \frac{\partial}{\theta}) \cdot (\mathbf{e}_r \frac{\partial}{r} + \mathbf{e}_\theta \frac{1}{r} \frac{\partial}{\theta}) \\ &= \frac{2}{r^2} + \frac{1}{r^2} \frac{2}{\theta^2} + \frac{2}{z^2} + (\mathbf{e}_\theta \frac{1}{r} \frac{\partial}{\theta}) \cdot (\mathbf{e}_z \frac{\partial}{z}) \\ &= \frac{2}{r^2} + \frac{1}{r^2} \frac{2}{\theta^2} + \frac{2}{z^2} + (\mathbf{e}_\theta \frac{1}{r} \frac{\partial}{\theta}) \cdot (\mathbf{e}_z \frac{\partial}{z}) \\ &= \frac{2}{r^2} + \frac{1}{r^2} \frac{2}{\theta^2} + \frac{2}{z^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial}{r} \\ &= \frac{1}{r} \frac{\partial}{r} [r \frac{\partial}{r}] + \frac{1}{r^2} \frac{2}{\theta^2} + \frac{2}{z^2}\end{aligned}$$

物理ベクトル量 \mathbf{B} に対する作用は以下のようになる。

$$\mathbf{B} = B_r(r, \theta, z) \mathbf{e}_r + B_\theta(r, \theta, z) \mathbf{e}_\theta + B_z(r, \theta, z) \mathbf{e}_z$$

$$\begin{aligned}\mathbf{B} &= (\mathbf{e}_r \frac{\partial}{r} + \mathbf{e}_\theta \frac{1}{r} \frac{\partial}{\theta} + \mathbf{e}_z \frac{\partial}{z}) \cdot (B_r \mathbf{e}_r + B_\theta \mathbf{e}_\theta + B_z \mathbf{e}_z) \\ &= \frac{B_r}{r} + (\mathbf{e}_\theta \frac{1}{r} \frac{\partial}{\theta}) \cdot (B_r \mathbf{e}_r + B_\theta \mathbf{e}_\theta) + \frac{B_z}{z} \\ &= \frac{B_r}{r} + \frac{B_r}{r} + \frac{1}{r} \frac{B_\theta}{\theta} + \frac{B_z}{z} \\ \times \mathbf{B} &= (\mathbf{e}_r \frac{\partial}{r} + \mathbf{e}_\theta \frac{1}{r} \frac{\partial}{\theta} + \mathbf{e}_z \frac{\partial}{z}) \times (B_r \mathbf{e}_r + B_\theta \mathbf{e}_\theta + B_z \mathbf{e}_z) \\ &= \mathbf{e}_r \frac{\partial}{r} \times (B_r \mathbf{e}_r + B_\theta \mathbf{e}_\theta + B_z \mathbf{e}_z) \\ &\quad + \mathbf{e}_\theta \frac{1}{r} \frac{\partial}{\theta} \times (B_r \mathbf{e}_r + B_\theta \mathbf{e}_\theta + B_z \mathbf{e}_z) \\ &\quad + \mathbf{e}_z \frac{\partial}{z} \times (B_r \mathbf{e}_r + B_\theta \mathbf{e}_\theta + B_z \mathbf{e}_z) \\ &= \mathbf{e}_z \frac{B_\theta}{r} - \mathbf{e}_\theta \frac{B_z}{r} \\ &\quad - \mathbf{e}_z \frac{1}{r} \frac{B_r}{\theta} + \mathbf{e}_z \frac{B_\theta}{r} + \mathbf{e}_r \frac{1}{r} \frac{B_z}{\theta} \\ &\quad + \mathbf{e}_\theta \frac{B_r}{z} - \mathbf{e}_r \frac{B_\theta}{z} \\ &= \mathbf{e}_r \left(\frac{1}{r} \frac{B_z}{\theta} - \frac{B_\theta}{z} \right) + \mathbf{e}_\theta \left(\frac{B_r}{z} - \frac{B_z}{r} \right) + \mathbf{e}_z \left(\frac{B_\theta}{r} + \frac{B_\theta}{r} - \frac{1}{r} \frac{B_r}{\theta} \right)\end{aligned}$$

(例) $E = 0$; $B = 0$ の系での荷電粒子の運動は、が一定の条件下、下記のように表される。

Kinetic equation in static magnetic field

$$\frac{d\mathbf{p}}{dt} = q(\mathbf{E} + \mathbf{v} \times \mathbf{B}) ; \quad \mathbf{p} = m_0 \gamma \mathbf{v} = m_0 \gamma \mathbf{r}$$

$$\mathbf{r} = \frac{q}{m_0 \gamma} (\mathbf{E} + \mathbf{v} \times \mathbf{B})$$

$$\begin{aligned} \mathbf{r} &= r \mathbf{e}_r + z \mathbf{e}_z ; \quad \mathbf{r} = r \mathbf{e}_r + r \mathbf{e}_r + z \mathbf{e}_z = r \mathbf{e}_r + r \theta \mathbf{e}_\theta + z \mathbf{e}_z \\ \mathbf{r} &= r \mathbf{e}_r + r \mathbf{e}_r + r \theta \mathbf{e}_\theta + r \theta \mathbf{e}_\theta + r \theta \mathbf{e}_\theta + z \mathbf{e}_z \\ &= r \mathbf{e}_r + 2r \theta \mathbf{e}_\theta + r \theta \mathbf{e}_\theta - r \theta^2 \mathbf{e}_r + z \mathbf{e}_z \\ (r - r \theta^2) \mathbf{e}_r &+ (2r \theta + r \theta) \mathbf{e}_\theta + z \mathbf{e}_z \\ &= \frac{q}{m_0 \gamma} \{ \mathbf{E} + (r \mathbf{e}_r + r \theta \mathbf{e}_\theta + z \mathbf{e}_z) \times \mathbf{B} \} \end{aligned}$$

For fields $\mathbf{E} = \mathbf{0}$ and $\mathbf{B} = B_r(r, z) \mathbf{e}_r + B_z(r, z) \mathbf{e}_z$

$$\begin{aligned} &(r - r \theta^2) \mathbf{e}_r + (2r \theta + r \theta) \mathbf{e}_\theta + z \mathbf{e}_z \\ &= \frac{q}{m_0 \gamma} \{ (r \mathbf{e}_r + r \theta \mathbf{e}_\theta + z \mathbf{e}_z) \times (B_r \mathbf{e}_r + B_z \mathbf{e}_z) \} \\ &= \frac{q}{m_0 \gamma} (-r B_z \mathbf{e}_\theta - r \theta B_r \mathbf{e}_z + r \theta B_z \mathbf{e}_r + z B_r \mathbf{e}_\theta) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} r - r \theta^2 &= \frac{q}{m_0 \gamma} r \theta B_z \\ \{ (2r \theta + r \theta) &= \frac{q}{m_0 \gamma} (-r B_z + z B_r) \\ z &= -\frac{q}{m_0 \gamma} r \theta B_r \end{aligned}$$

$$v_\theta = r \theta$$

$$\begin{aligned} r - \frac{v_\theta^2}{r} &= \frac{q}{m_0 \gamma} v_\theta B_z \\ \{ \frac{(r v_\theta)}{r} &= \frac{q}{m_0 \gamma} (-r B_z + z B_r) \\ z &= -\frac{q}{m_0 \gamma} v_\theta B_r \end{aligned}$$